

附件

## 广西科技大学采购项目合同验收书（格式）

根据采购项目（采购合同编号：11N498596381202320403）的约定，我单位对（项目名称：创新工程综合应用实验室设备采购）采购项目中标（或成交）供应商（公司名称：合肥中科深谷科技发展有限公司）提供的货物（或服务）进行了验收，验收情况如下：

采购方式		政府采购	验收方式	<input checked="" type="checkbox"/> 自行验收	<input type="checkbox"/> 委托验收
序号	名称	货物型号规格、标准及配置等 (或服务内容、标准)	数量	金额 (万元)	
1	CSPACE 实时仿真控制系统(操作系统版)	CSPACE-RT	1	12.59	
2	开源直线电机(实时仿真控制)二级倒立摆系统	VSIP-LL2	1	6.79	
3	开源直线电机摆杆可变(实时仿真控制)倒立摆系统	VSIP-LLV	1	7.49	
4	开源多电机(实时仿真控制)驱控综合实验平台(高级版)	VSMD-MP-A	1	8.49	
5	开源电力电子实验系统	VSMD-PES	1	4.49	
6	开源轮毂电机(实时仿真控制)实验平台	VSMD-HP	1	7.19	
7	开源多传感器融合(实时仿真控制)移动机器人	VSAI-MSD	1	6.99	
8	开源四轮差速(实时仿真控制)智能移动机器人	VSAI-FWD-A	1	9.79	
9	开源六轴协作机械臂(实时仿真控制)系统(关节力控版)	VSCR-6EUR3	1	23.89	
10	基于深度视觉抓取移动作业(实时仿真控制)开源机器人(高级版)	VSAI-FWDP-AM	1	60.49	
11	深度学习视觉(实时仿真控制)伺服作业平台	VSAI-VSP	1	6.89	
12	两轮智能(实时仿真控制)平衡车	VSAI-FLY2	1	0.49	
13	AI 智能车	VSAI-FLY	1	4.79	
14	开源自平衡(实时仿真控制)自行车	VSBB-ION	1	4.57	



15	开源四足（实时仿真控制）机器狗（轻型）	VSCSR-OSFD-L	1	9.79
16	工业互联网数据采集实践平台	VSTP-IIDC	1	3.97
17	六轴协助机器人	定制	1	3.9
18	机械臂模组	定制	1	4.0
合 计			18	186.6

合计大写金额： 壹佰捌拾陆万陆千元

实际供货/完成日期	2023年11月27日	合同交货/完成验收日期	2023年12月5日
验收具体内容 (按采购合同、采购文件、投标响应文件及验收方案等进行验收)	在安装调试等方面是否违反合同约定或服务规范要求		否
	提供的质量保证证明材料是否齐全		是
	应有的配件及附件是否达到合同约定		是
	其他内容		可增加附页 无

验收小组意见

验收结论性意见: **验收通过**

有异议的意见和说明理由(可增加附页):

验收小组负责人签字: **书明华**

验收小组成员签字: **宋世柳 谢打习 董佩莹 郭晓**

二级单位领导签字: **张明海**

监督人员或其他相关人员签字: **李达 郭红玲**

或受托机构的意见(盖章):

中标或者成交供应商负责人签字或盖章: **任浩**

学校(盖章): 

联系电话: **18635954800** 2023年12月5日

本表一式三份, 采购人留存1份; 送计财处办理采购资金结算1份; 送政采办备案1份。